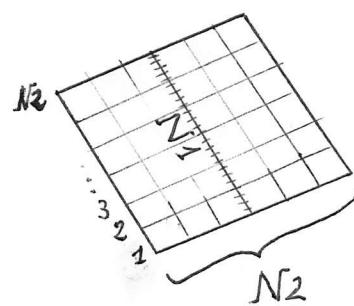
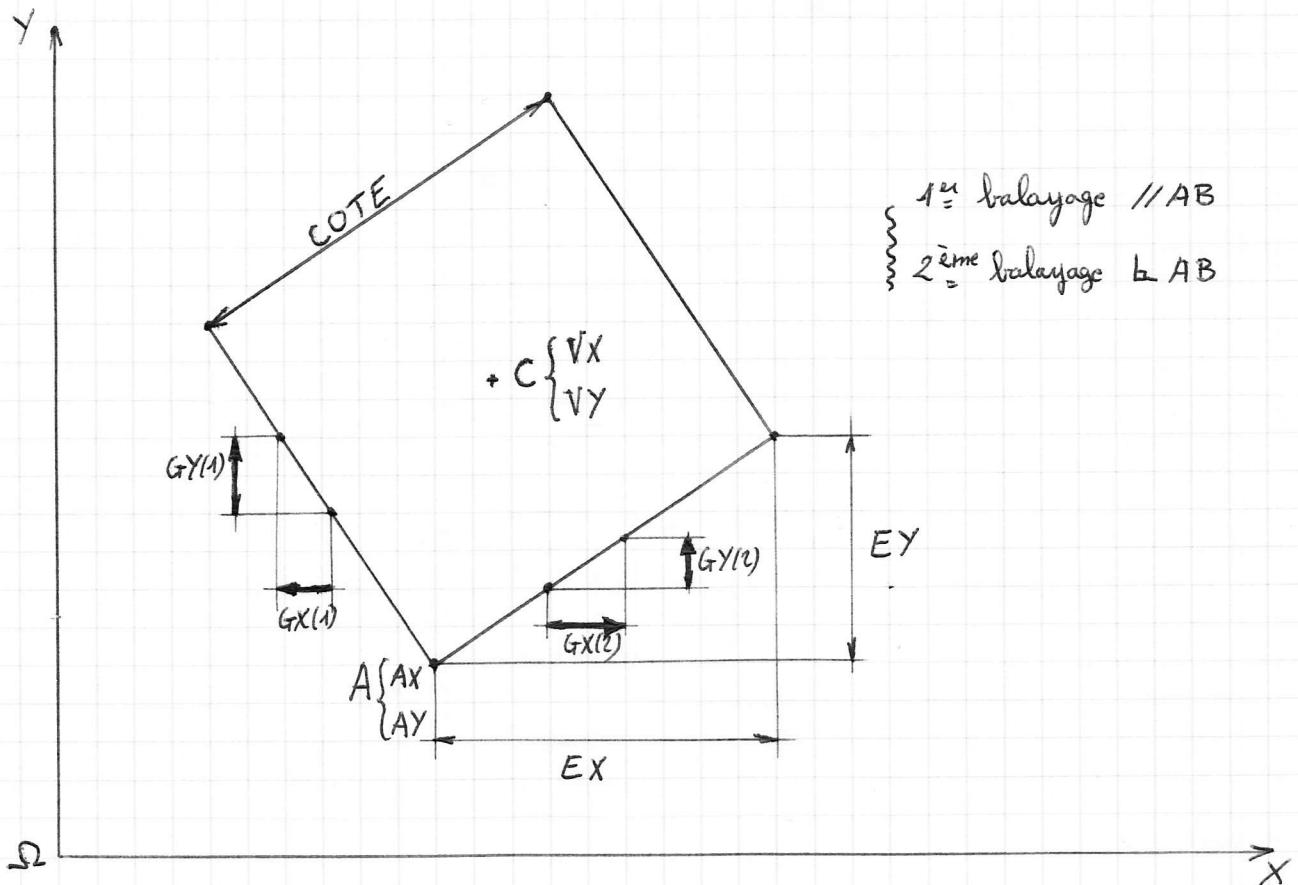
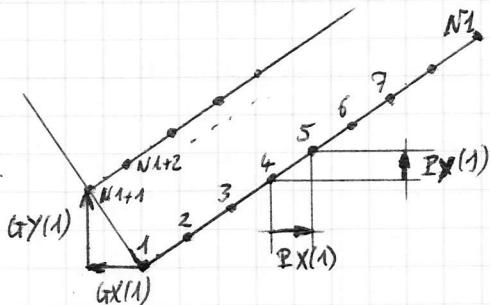
Fig. 1Fig. 2



balayage 1:



$$\begin{cases} EX = (VX - AX) + (VY - AY) \\ EY = (VY - AY) - (VX - AX) \end{cases}$$

$$COTE = \sqrt{EX^2 + EY^2}$$

$$GX(1) = -GY(2) = -EY/(N2-1)$$

$$GX(2) = GY(1) = EX/(N2-1)$$

$$PX(1) = PY(2) = EX/(N1-1)$$

$$PX(2) = -PY(1) = -EY/(N1-1)$$

① $HO \neq 0$: le "pt de vue" O, milieu de O_1O_2 , n'est pas à la verticale de V.

$$\overrightarrow{OV} \begin{cases} P_O \\ Q_O \\ R \end{cases} \quad \overrightarrow{V_o} \begin{cases} P_O/V_O \\ Q_O/V_O \\ R/V_O \end{cases} \quad \overrightarrow{\mu_o} \begin{cases} Q_O/H_O \\ -P_O/H_O \\ 0 \end{cases} \quad \overrightarrow{w_o} = \overrightarrow{\mu_o} \wedge \overrightarrow{V_o} \begin{cases} -P_O * R / (V_O * H_O) \\ -Q_O * R / (V_O * H_O) \\ H_O^2 / (V_O * H_O) \end{cases}$$

$$\overrightarrow{O_1V} \begin{cases} P \\ Q \\ R \end{cases} \quad \overrightarrow{V} \begin{cases} P/V \\ Q/V \\ R/V \end{cases}$$

$\overrightarrow{\mu}$ doit être dans π , donc $\perp \overrightarrow{V}$, et dans le plan O_1V , donc $\perp \overrightarrow{w_o}$. Donc:

$$\begin{cases} \overrightarrow{\mu} = \overrightarrow{V} \wedge \overrightarrow{w_o} \\ \overrightarrow{w} = \overrightarrow{w_o} \end{cases} \quad \begin{cases} (H_O^2 * Q + Q_O * R^2) / (H_O * V * V_O) \\ (-P_O * R^2 - P * H_O^2) / (H_O * V * V_O) \\ (-P * Q_O + P_O * Q) * R / (H_O * V * V_O) \end{cases}$$

D'où, avec $T = G * V / (H_O * V_O)$:

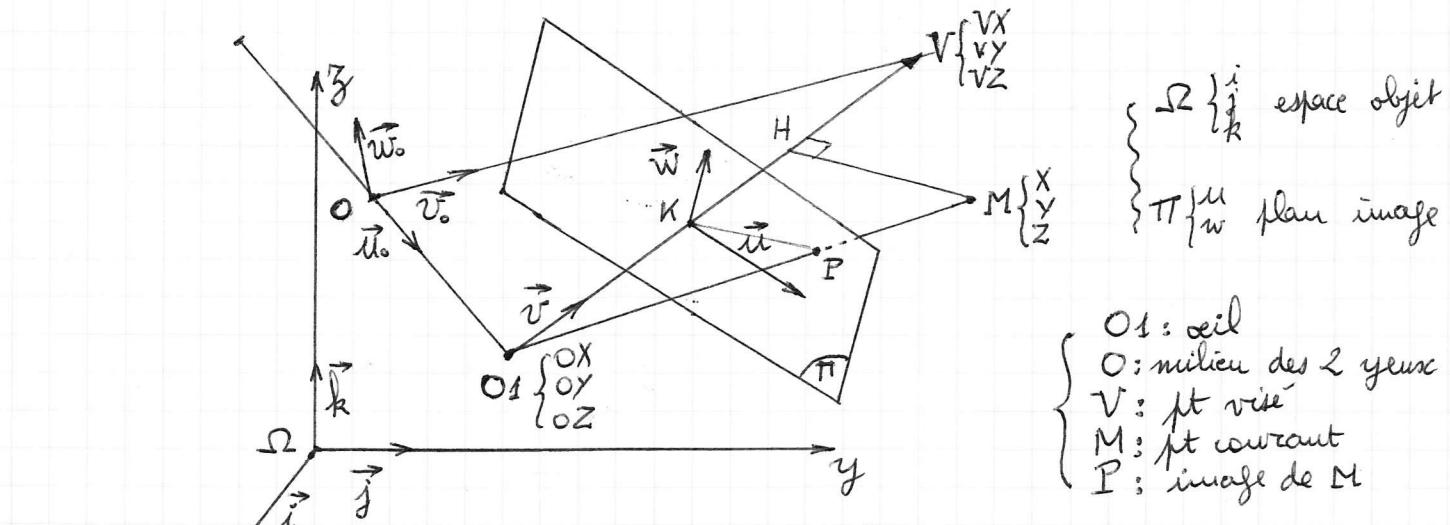
$$\begin{array}{ll} A1 = (H_O * H_O * Q + Q_O * R * R) * T & A2 = -P_O * R * T * V \\ B1 = (-P_O * R * R - P * H_O * H_O) * T & B2 = -Q_O * R * T * V \\ C1 = (-P * Q_O + P_O * Q) * R * T & C2 = H_O * H_O * T * V \end{array}$$

② $HO = 0$ $\overrightarrow{V_o} \begin{cases} 0 \\ 0 \\ 1 \end{cases}$ $\overrightarrow{\mu_o}$ est indéterminé.

On choisit arbitrairement: $\overrightarrow{\mu_o} \begin{cases} 1 \\ 0 \\ 0 \end{cases} \Rightarrow \overrightarrow{w_o} \begin{cases} 0 \\ -1 \\ 0 \end{cases}$

$$\overrightarrow{V} \begin{cases} P/V \\ 0 \\ R/V \end{cases} \quad \overrightarrow{\mu} = \overrightarrow{V} \wedge \overrightarrow{w_o} \begin{cases} R/V \\ 0 \\ -P/V \end{cases} \quad \overrightarrow{w} = \overrightarrow{w_o} \begin{cases} 0 \\ -1 \\ 0 \end{cases}$$

$$\begin{array}{ll} A1 = G * V * R & A2 = 0. \\ B1 = 0. & B2 = -G * V * V \\ C1 = -G * V * P & C2 = 0. \end{array}$$



$\left\{ \begin{array}{l} \Omega^i \\ \Pi^u \end{array} \right\}_k$ espace objet
 $\left\{ \begin{array}{l} \Omega^i \\ \Pi^u \end{array} \right\}_k$ plan image
 {
 O_1 : œil
 O : milieu des 2 yeux
 V : pt visé
 M : pt courant
 P : image de M

$\left\{ \begin{array}{l} \vec{v}_o : \text{vecteur unitaire de } \overrightarrow{O_1 V} \\ O_1 \text{ est horizontal, de vecteur unitaire } \vec{\mu}_o \text{ à } \vec{v}_o \\ \vec{w}_o = \vec{\mu}_o \wedge \vec{v}_o \\ \vec{v} : \text{vecteur unitaire de } \overrightarrow{O_1 M} \end{array} \right.$

$$V = \overline{O_1 N}$$

G : rapport de réduction $\frac{\text{espace image}}{\text{espace objet}} \Rightarrow \overline{O_1 K} = G * \overline{O_1 V} = G * V$

$$S = \overline{O_1 M} * \overline{O_1 V} > 0$$

$$\overline{O_1 H} = \overline{O_1 M} * \vec{v} = S / V$$

$$\overline{O_1 P} = \overline{O_1 M} * \frac{\overline{O_1 K}}{\overline{O_1 H}} = \overline{O_1 M} * G * V * V / S$$

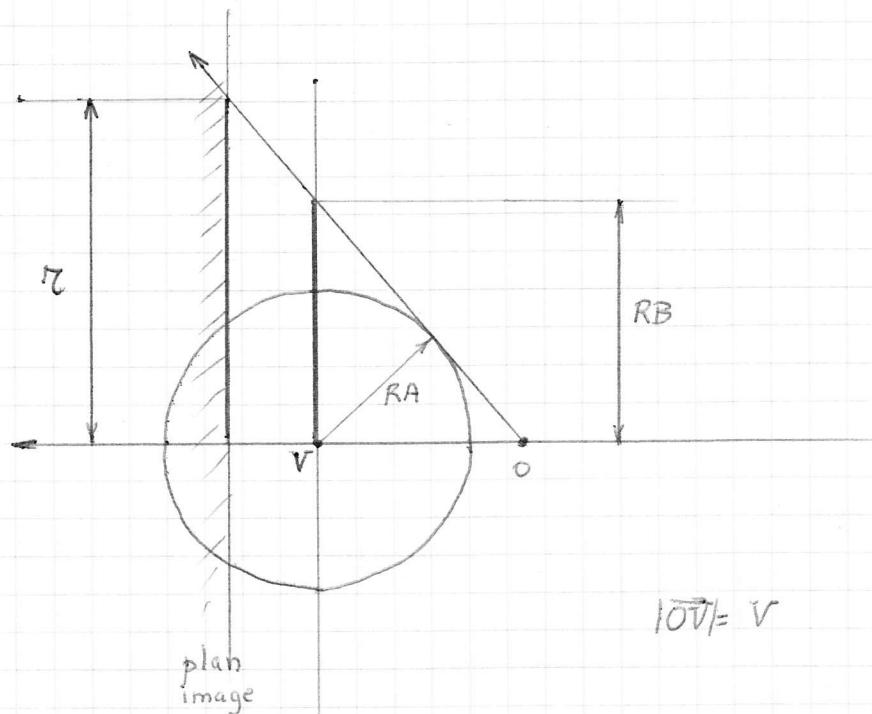
$$\left\{ \begin{array}{l} U = \overline{K P} * \vec{\mu} = \overline{O_1 P} * \vec{\mu} = (\overline{O_1 M} * \vec{\mu}) * G * V * V / S \\ W = \overline{K P} * \vec{w} = \overline{O_1 P} * \vec{w} = (\overline{O_1 M} * \vec{w}) * G * V * V / S \end{array} \right.$$

$$\overline{O_1 M} \quad \left\{ \begin{array}{l} X_1 = X - O_1 X \\ Y_1 = Y - O_1 Y \\ Z_1 = Z - O_1 Z \end{array} \right.$$

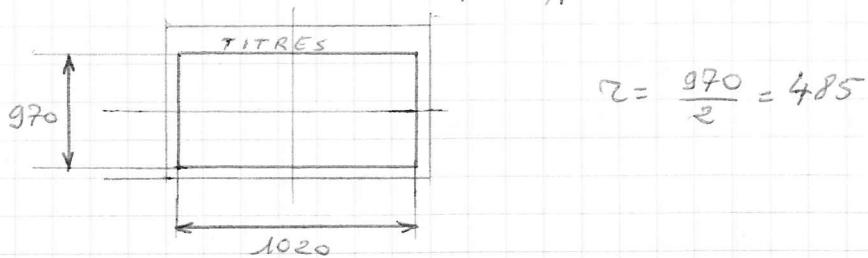
TRANSF calcule X_1, Y_1, Z_1 et S , puis :

$$\left\{ \begin{array}{l} U = (A_1 * X_1 + B_1 * Y_1 + C_1 * Z_1) / S \\ W = (A_2 * X_1 + B_2 * Y_1 + C_2 * Z_1) / S \end{array} \right.$$

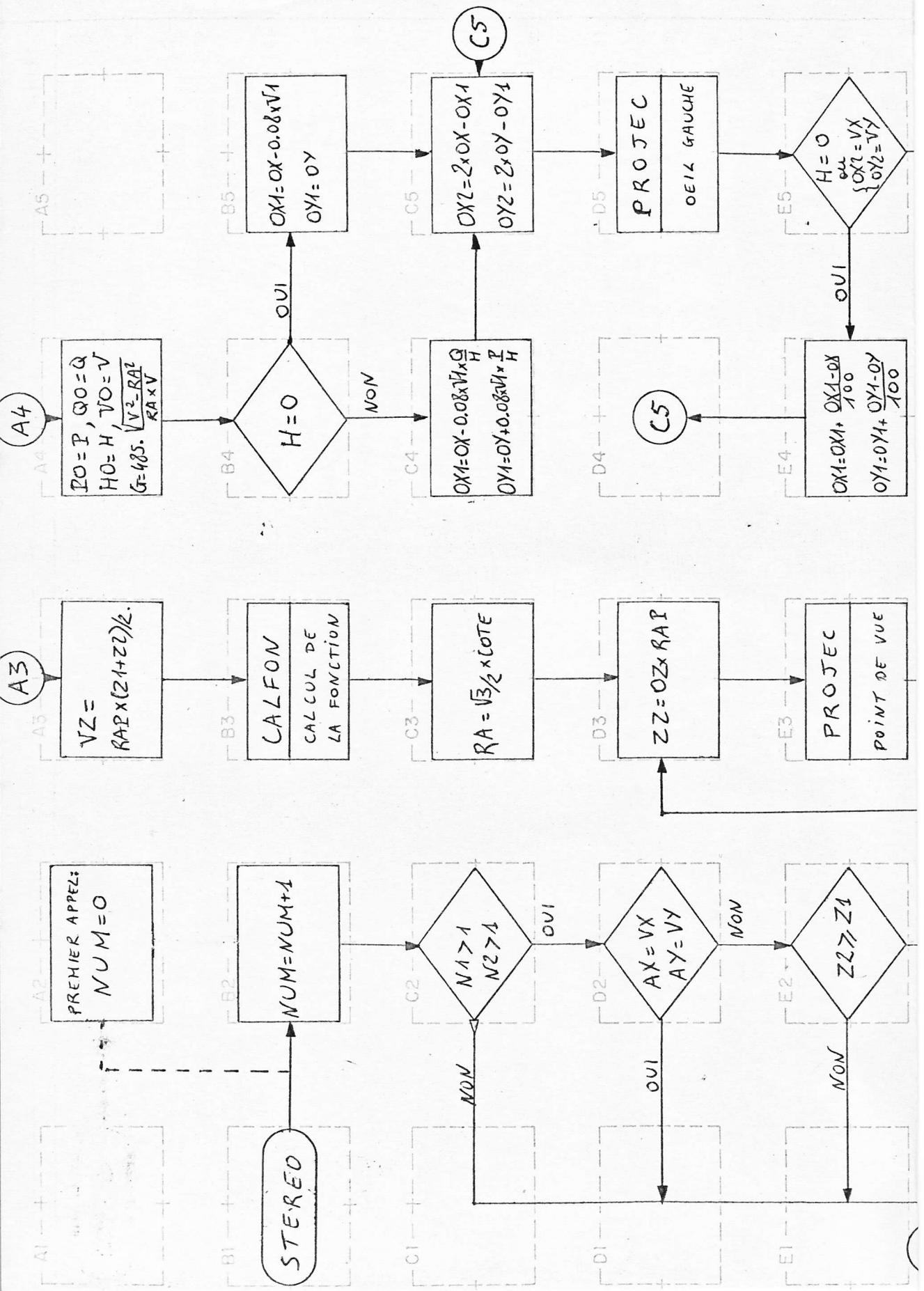
$A_1, B_1, C_1, A_2, B_2, C_2$ lui sont transmis par le commutateur /PREP2/



- 1) Calcul de RA : RA est le rayon de la sphère circonscrite au cube, dont le côté est égal à COTE $\Rightarrow RA = \frac{\sqrt{3}}{2} \times \text{COTE} = 0.866 \times \text{COTE}$
- 2) Calcul de Z : c'est la plus petite dimension de l'image, donc :



- 3) Calcul de RB . Il donne : $RB = RA \times V / \sqrt{V^2 - RA^2}$
 - 4) Calcul de G : C'est le plus grand rapport possible $\frac{\text{image}}{\text{objet}}$. Donc :
- $$G = \frac{Z}{RB} = 485 \times \text{SQRT}(V \times V - RA \times RA) / (RA \times V)$$



- Fold under at dotted line.

